



金属3Dプリンターによる Tomo-e Gozen 新筐体の製作



高橋 英則

東京大学・木曽観測所



神澤富雄、金子慶子、三ツ井健司、
岩下光、福田武夫、岡田則夫、福嶋美津広
国立天文台・先端技術センター



富永望、青木和光（国立天文台）、酒向重行（東大）

- 新筐体製作の目的
- 旧筐体とその問題点
- 新筐体の製作と評価

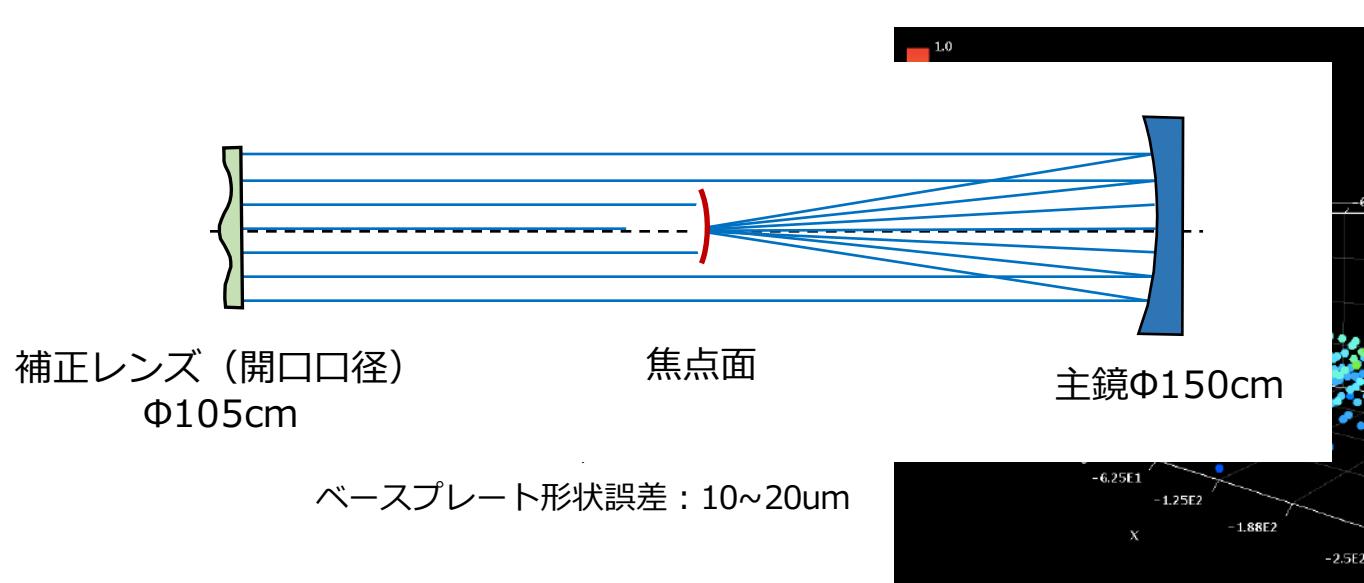


■ 新筐体製作の目的

- 狹帯域フィルターを用いた観測時の波長シフトの解消
- 金属3Dプリンターの技術要素の確立と技術習得（修練？）およびその活用方法の模索

■ 旧筐体と問題点

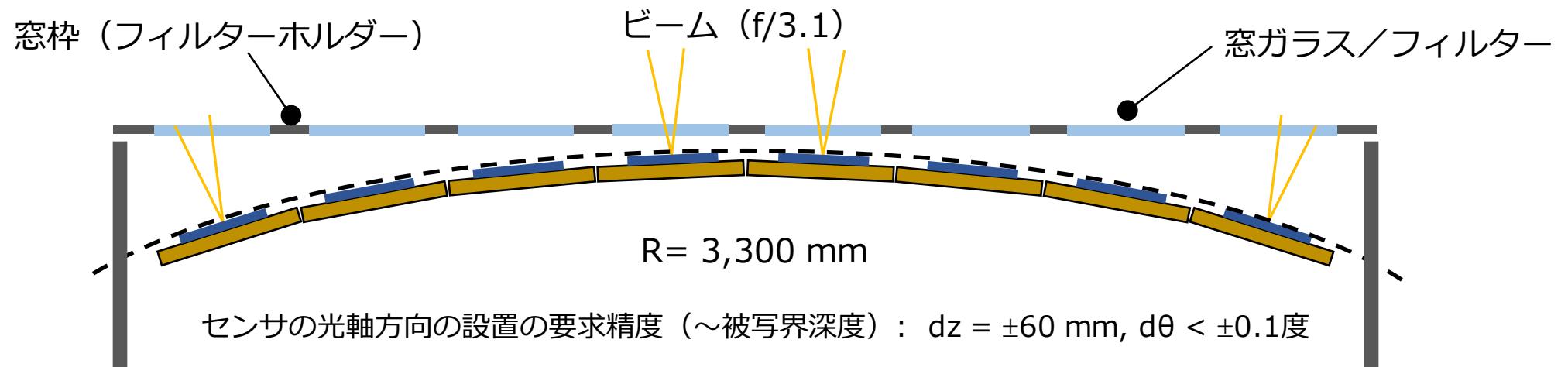
- シュミット望遠鏡の焦点面は**球面**。一方旧筐体（表面）は平面。
- センサー（焦点面）は**球面状**に配置（HAPの採用）。





■ 旧筐体と問題点

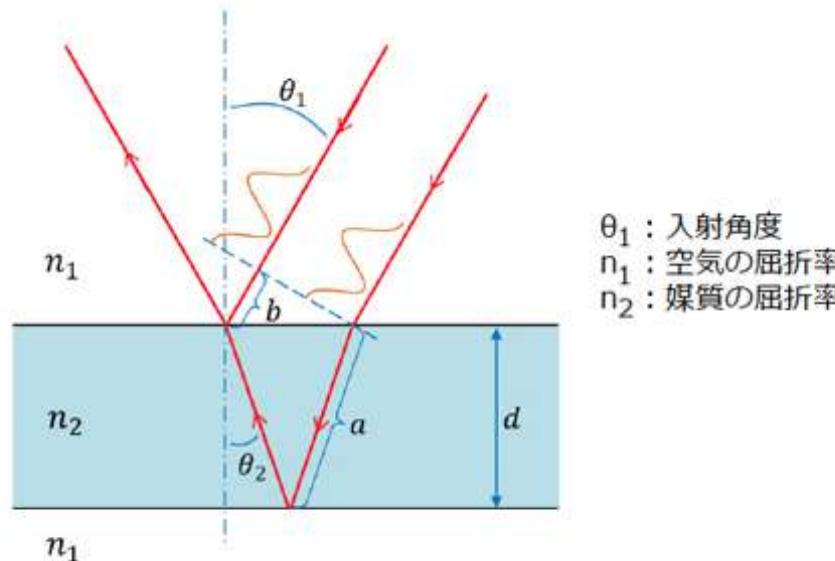
- 窓（フィルター）は**平面状**に配置 → センサーと窓（フィルター）の距離が**センサー毎に異なる**





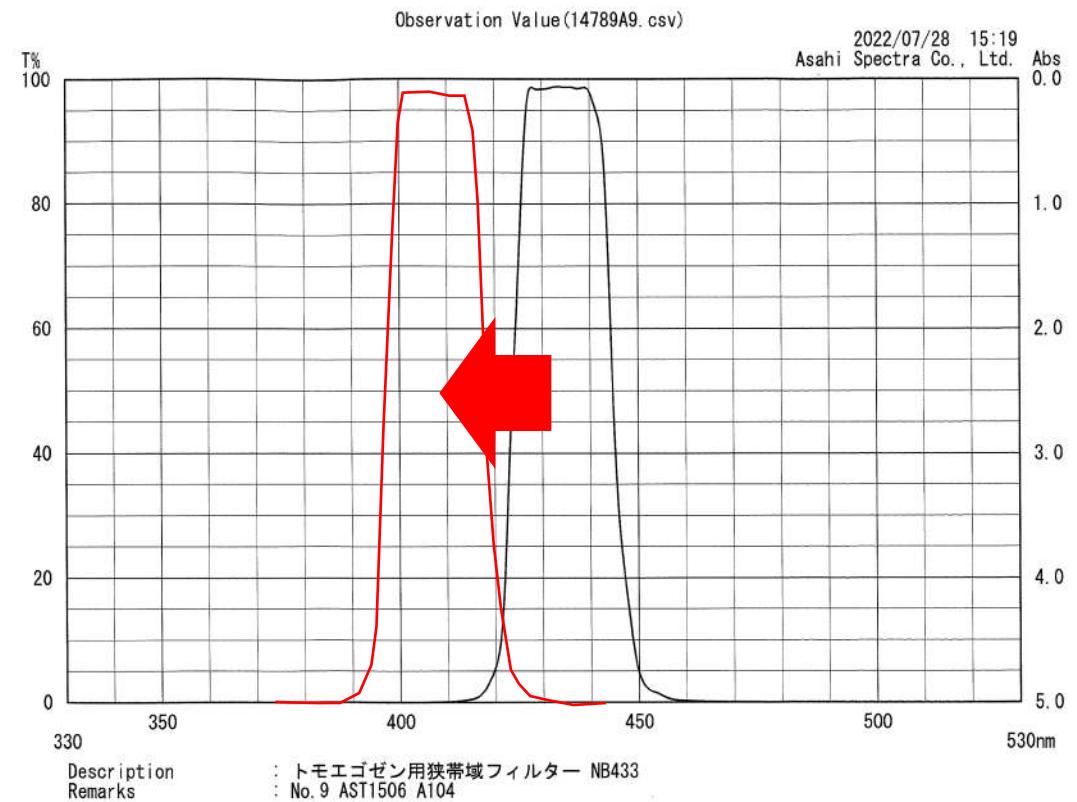
■ 旧筐体と問題点

- 通常観測 (no-filter) では問題なし。
- 広帯域フィルターによる観測では、波長シフトは起こるが **negligible**。
- 狹帯域フィルターによる観測時に **波長シフトが問題**になる（シフト量、場所による違い）。



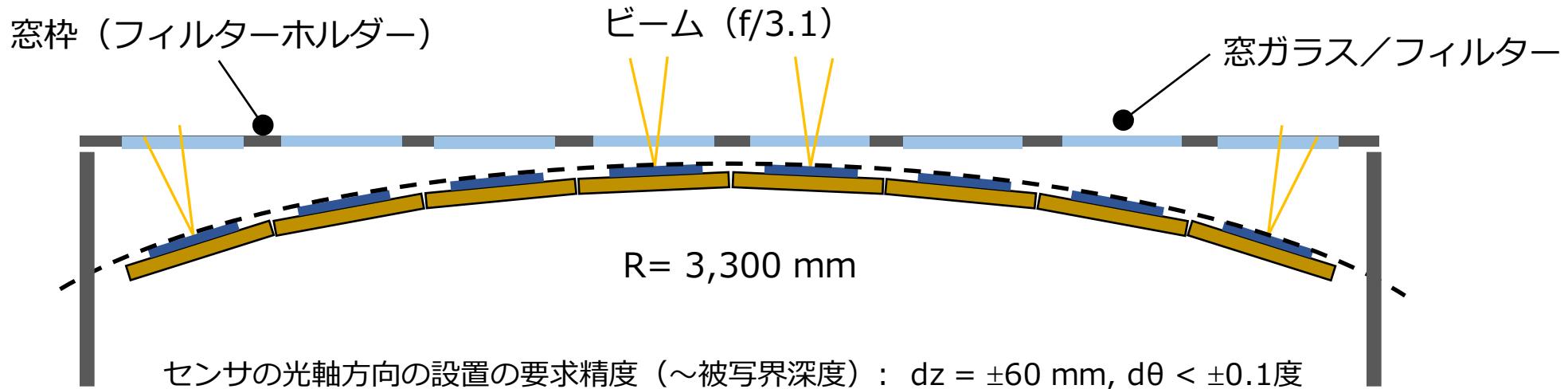
θ_1 : 入射角度
 n_1 : 空気の屈折率
 n_2 : 媒質の屈折率

$$S = 2n_2 d \sqrt{1 - \left(\frac{n_1}{n_2} \sin \theta_1 \right)^2}$$

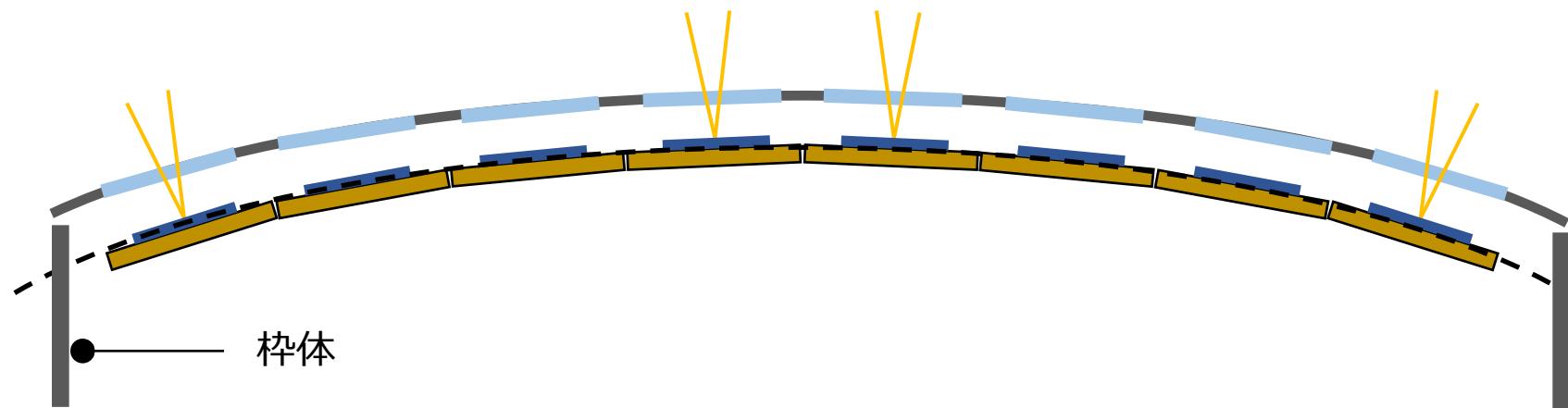




Objectives



入射ビームに対して全てのセンサー面を垂直にする（フィルターとセンサーを平行にする）ことで、波長シフトを解消。





■ 新筐体の製作

- 3Dプリンターを採用した理由
 - ▲機械加工 → 加工時間がかかる。材料がもったいない。ジグが必要になる。
 - ▲金型+プレス → 今回は大量生産ではない。費用がかかる。
 - ◎3Dプリンター → 複雑な形状を製造できる。工程が少ない。
- 製作の流れ





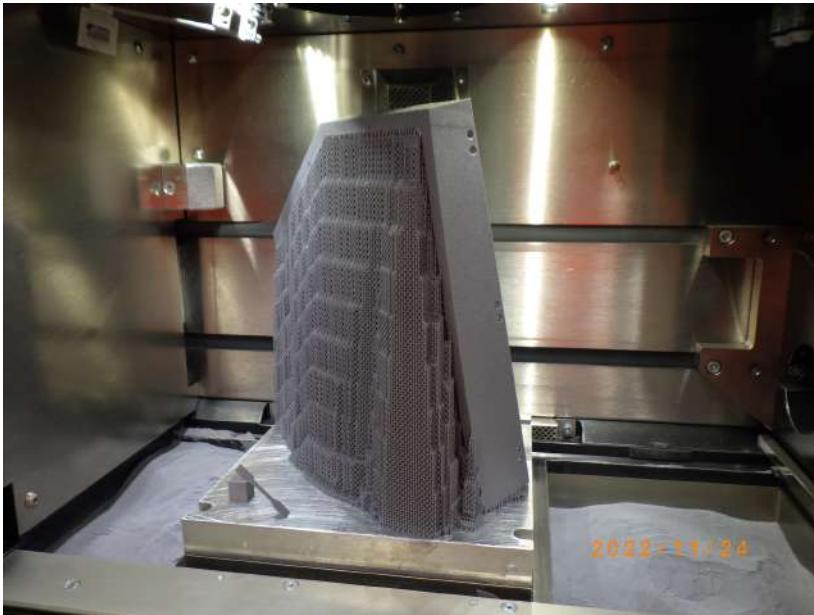
■ 新筐体製作の製作

- 使用した金属3Dプリンター
 - : EOS社製M290
 - : 最大造形サイズ X=250mm, Y=250mm, Z=320mm
- 本製作の加工状況
 - : 大きさ = 254mm x 284mm x 10~50mm
 - 製作できるほぼ最大！** → 斜め置き
 - : 材料 AlSi10Mg
 - : 造形時間
 - ・ フィルターホルダー (窓 4 枚) **73時間**
 - ・ 本体枠 (1個) **56時間**
 - :マイナスポイント
 - ・ single runではできない





Manufacture





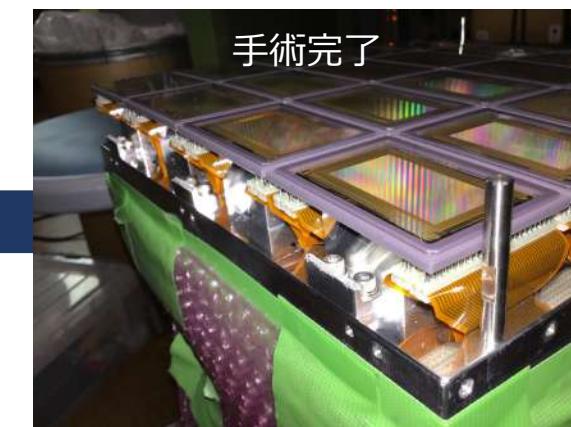
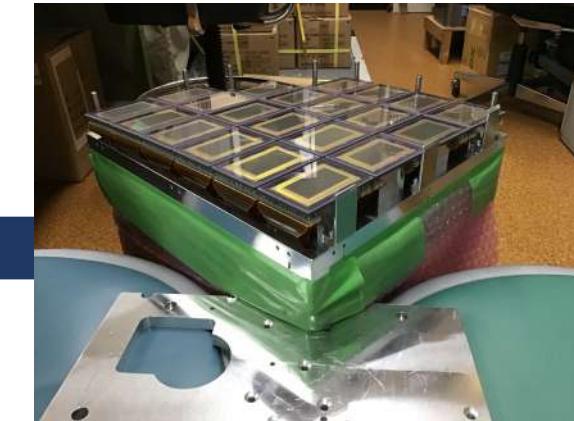
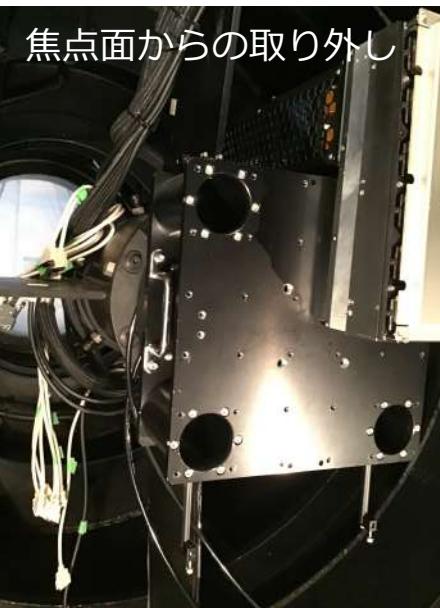
Manufacture





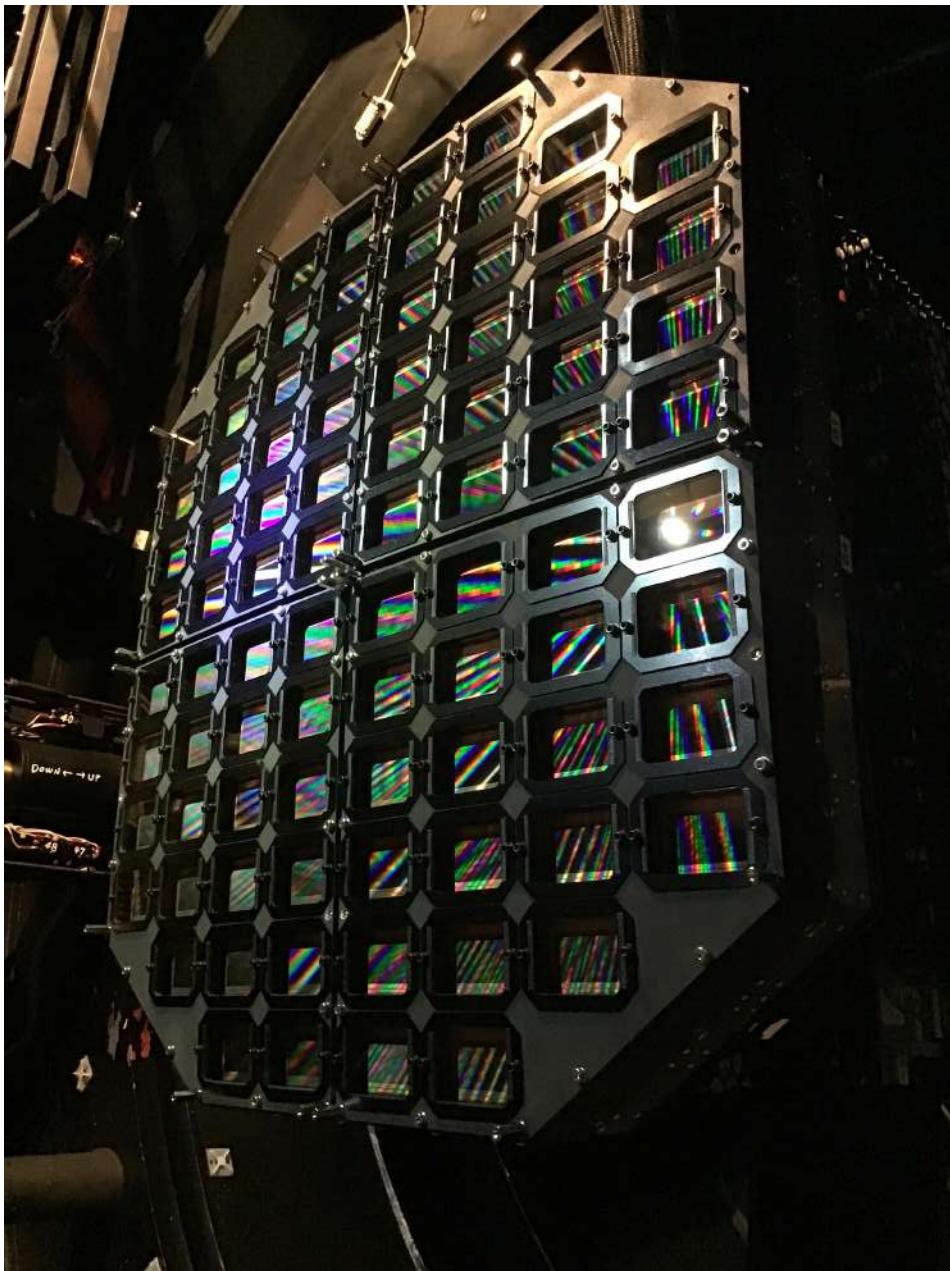
Installation

■ 交換作業の風景@木曾





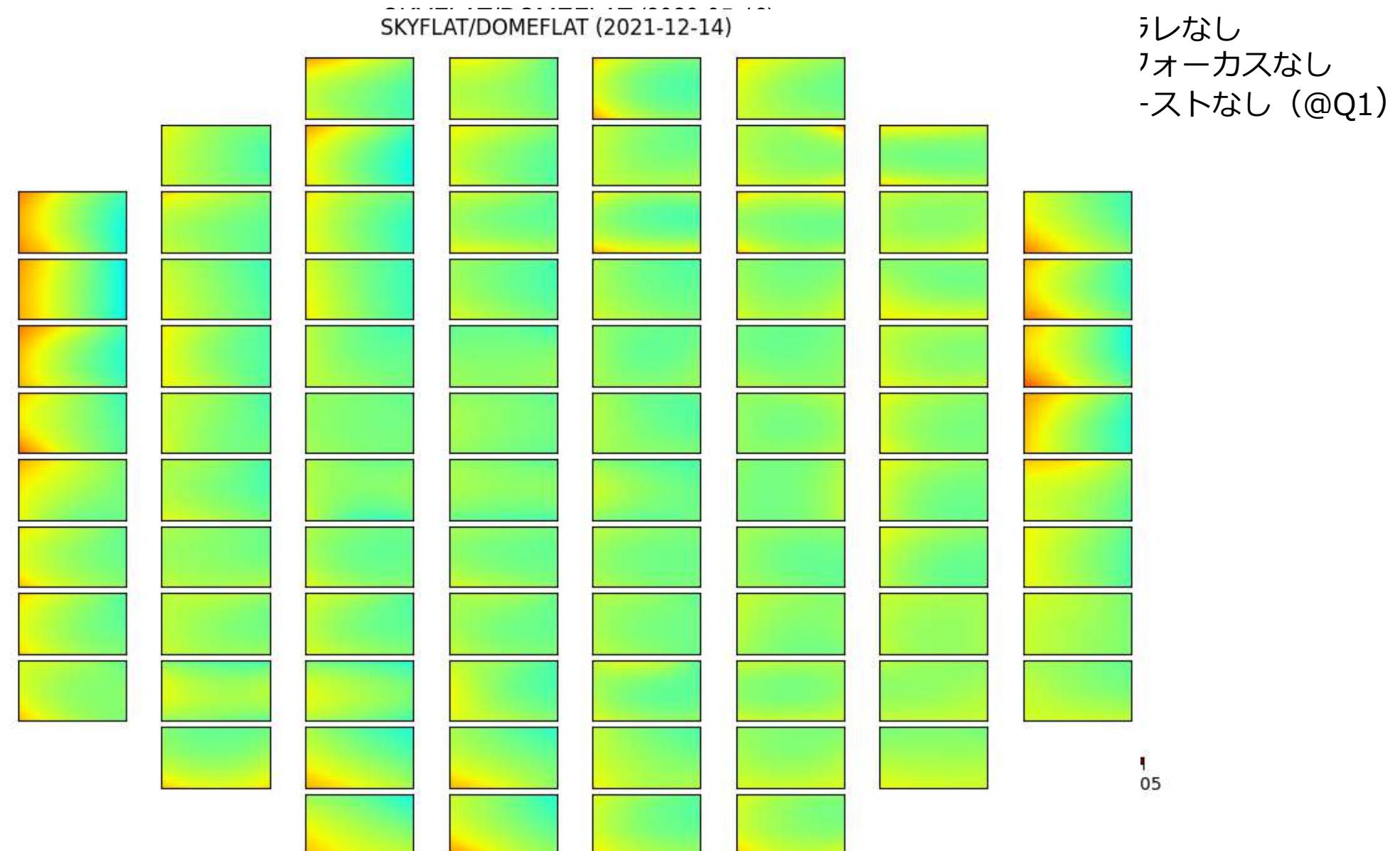
Installation





Performance verification

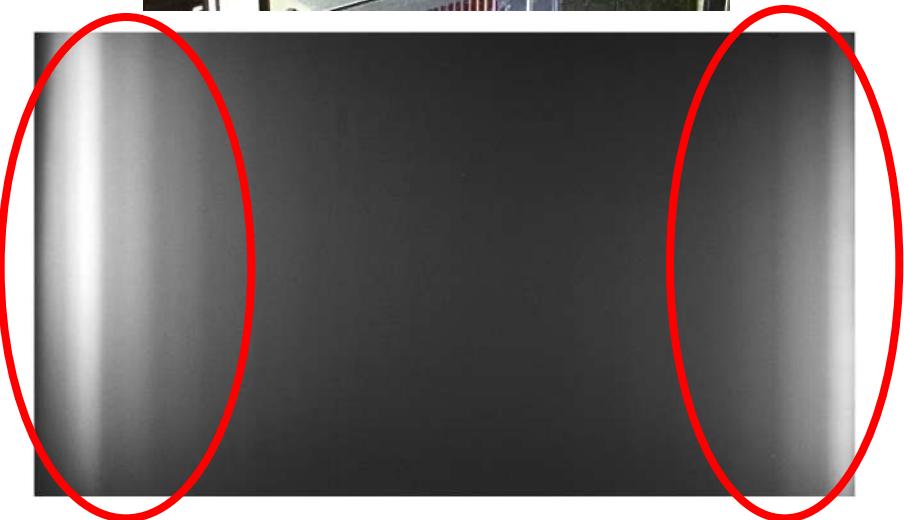
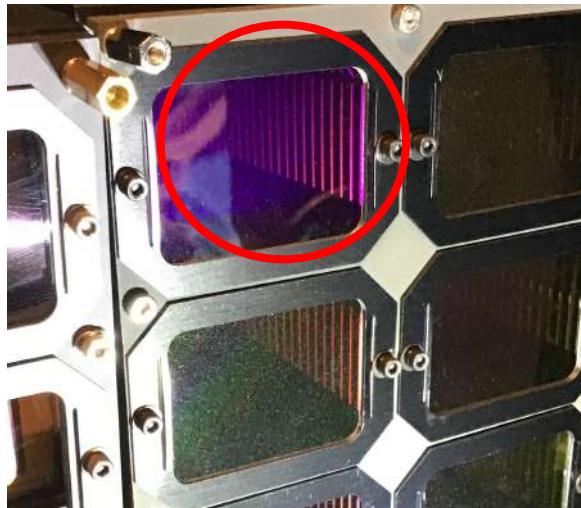
■ 画像





■ その他の問題点

- ガラス窓（フィルター）押さえのスリット穴からの漏れ光によるゴースト



- アルミテープで塞ぐ





■ 製作・設置と試験

- ・金属3Dプリンタによるトモエゴゼン筐体（シュミット望遠鏡焦点面形状）の完成
- ・旧筐体から新筐体への交換終了
- ・取得画像から大きな問題（ケラレ、ゴースト、デフォーカス）なし

■ 今後

- ・狭帯域フィルター全面装着時の性能評価

